

281

FUTEBOL DE ROBOS. *Francisco Orlandi Neto, Nilson Eloy Câmara Figueredo, Eduardo Andre Perondi (orient.) (UFRGS).*

Este trabalho trata do desenvolvimento do projeto mecânico para competição em campeonatos de futebol de robôs. Com ele pretendemos desenvolver tecnologia, conhecimento e iniciar um laboratório na área de projetos robóticos. O projeto atende as especificações do campeonato da FIRA, pois este compreende robôs de pequeno porte que atendem a especificações de outros campeonatos, como por exemplo o RoboCup. Todo o projeto foi executado com o auxílio de ferramentas de CAD e CAM. Adquirimos conhecimento no projeto de componentes de pequeno porte e na confecção dos mesmos, encontrando dificuldades na obtenção de peças prontas de uso comercial, pois a indústria local é voltada a componentes mecânicos de grande porte. O modelo final foi selecionado mediante dois critérios: aceleração e custos. As peças foram produzidas em tornearias e em fresas CNC para obter a precisão necessária. O modelo final ficou pronto dias antes de uma competição em Portugal e ainda está em fase de testes. Continuamos pesquisando formas de melhorá-lo e obter melhores resultados.