

# Comportamento Assintótico de Convoluções e Aplicações em EDP

José A. Barrionuevo

Paulo Sérgio Costa Lino\*

Depto de Matemática e Estatística, UFRGS,

91509-900, Porto Alegre, RS

E-mail: josea@mat.ufrgs.br, linux2001@yahoo.com,

Seja  $u(x, t)$  a solução da equação da difusão,  $(\partial_t - \partial_x)u = 0$  em uma dimensão espacial com condição inicial  $u_0(x) \in L^\infty(\mathbb{R})$ . Um resultado clássico afirma que se  $u_0(x)$  satisfaz a condição  $\lim_{N \rightarrow \infty} (2N)^{-1} \int_{-N}^N u_0(y) dy = A$  então para todo  $x \in \mathbb{R}$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = A$ .

Neste trabalho extendemos o resultado acima para funções  $u(x, t)$  em  $\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_+$  definidas por convoluções

$$u(x, t) = k_{\alpha(t)} * u_0(x) = \int_{\mathbb{R}^d} k_{\alpha(t)}(x-y)u_0(y) dy$$

onde  $k$  pertence a uma classe  $\mathfrak{U}$  de  $L^1(\mathbb{R}^d)$  a ser definida abaixo. Para  $\delta > 0$ ,  $k_\delta(x) = \delta^{-d}k(\delta^{-1}x)$  é a dilatação  $L^1$ -invariante de  $k$  e  $\alpha(t) : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$  é crescente com  $\alpha(\infty) = \infty$ . Uma consequência direta do Teorema 2 abaixo é o comportamento assintótico das soluções  $u(x, t)$  de certos problemas de valor inicial

$$\begin{cases} \partial_t u &= Lu; (x, t) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_+ \\ u(x, 0) &= u_0(x) \end{cases} \quad (1)$$

onde  $L$  é um operador diferencial parcial linear,  $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$ . Além disso estimativas para as soluções da equação do calor podem ser usadas na equação não linear de Burgers via a transformação de Hopf-Cole como por ex. em [1], [5]. Esses trabalhos contém estimativas ótimas do decaimento de  $\Phi(t) = \|u(x, t)\|_{L^p(\mathbb{R})}$  para  $1 \leq p \leq \infty$  obtidas sob a hipótese de  $u_0(x)$  ser contínua de suporte compacto e  $L^1(\mathbb{R})$  respectivamente. Tal decaimento não é necessariamente verdadeiro para  $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R})$ , pois  $u(x, t) \equiv 1$  é solução da equação do calor. Outro aspecto inerente a problemas de difusão em regiões não compactas com dados iniciais em  $L^\infty$  é a impossibilidade de simulação numérica.

---

\*bolsista Capes

No que segue utilizaremos a seguinte notação:

$|E|$  - medida de Lebesgue em  $\mathbb{R}^d$ ;

$\chi_E$  - função característica de  $E$ ;

$rE = \{rx : x \in E\}$ ;

$\sigma(E)$  - medida de Hausdorff de dimensão  $d-1$ ;

$\{k > s\} = \{x \in \mathbb{R}^d : |k(x)| > s\}$ ; e

$k_t(x) = t^{-d}k(t^{-1}x)$ , para  $t > 0$ .

Limites da forma  $\lim_{t \rightarrow 0^+} u(x, t)$ , para  $u(x, t) = k_t * u_0(x)$  são bem conhecidos para uma ampla classe de núcleos  $k$  e ampla classe de funções por suas conexões com teoria de diferenciação bem como problemas de existência de soluções para problemas tipo (1). Não é difícil mostrar que  $\|u(x, t) - u_0(x)\|_{L^p} \rightarrow 0$ , para  $u_0 \in L^p$ ,  $1 \leq p < \infty$  e é uma consequência do teorema maximal de Hardy-Littlewood que se  $k \in L^1$  e  $u_0$  é apenas  $L^1_{loc}(\mathbb{R}^d)$ , então  $\lim_{t \rightarrow 0^+} u(x, t) = u_0(x)$  para quase todo  $x$ , isto é,  $k_t \rightarrow \delta$ -Dirac, ver [3] ou [2]. Para  $t \rightarrow \infty$  a situação é completamente diferente:  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t)$  quando existe depende de  $k$ ,  $u_0$ ,  $x$ . A primeira restrição a ser feita é sobre a classe de núcleos  $k(x)$  considerados.

**Definição 1** *Uma função  $k : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  em  $L^1(\mathbb{R}^d)$  não negativa pertence a classe  $\mathfrak{U}$  se  $\|k\|_{L^1(\mathbb{R}^d)} = 1$  e existe  $\lambda_0$  tal que para todo  $\lambda > 0$ ,  $\{k > \lambda\} = \beta(\lambda)B$  onde  $B = \{k > \lambda_0 > 0\}$  é viz. de 0 simétrica e tem fronteira suave com  $0 < \sigma(\partial B) < \infty$ .*

Apesar de  $\mathfrak{U}$  ser bem menor que  $L^1(\mathbb{R}^d)$  ela contém as funções da forma  $k(x) = \psi(|x|)$ , onde  $\psi$  é decrescente,  $\|k\|_{L^1} = 1$  e  $|\cdot|$  é uma norma em  $\mathbb{R}^d$ . Em particular as funções radiais estão em  $\mathfrak{U}$ .

Como  $\|k_t\|_1 = 1$ , temos, pela desigualdade integral de Minkowski, que para  $u_0 \in L^p(\mathbb{R}^d)$ ,  $1 \leq p \leq \infty$ ,  $u(x, t) \in L^p(\mathbb{R}^d)$  e

$\|u(x, t)\|_p \leq \|u_0\|_p$ . Além disso,  $p < \infty$  implica que  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = 0$ , q.s., logo,  $\lim_{t \rightarrow \infty} \|u(x, t)\|_p = 0$ . Portanto, vamos considerar apenas o caso  $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$ . Nosso resultado principal é o seguinte

**Teorema 2** *Seja  $k \in \mathfrak{U}$ . Para  $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$ , seja  $u(x, t) = k_{\alpha(t)} * u_0(x)$  onde  $x \in \mathbb{R}^d$  e  $t > 0$  e  $\alpha(t)$  é crescente com  $\alpha(\infty) = \infty$ . Seja  $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$ . Então para todo  $x \in \mathbb{R}^d$*

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = \lim_{r \rightarrow \infty} \frac{1}{|rB|} \int_{rB} u_0(y) dy \quad (2)$$

sempre que o limite da direita em (2) existir.

*prova:* Para manter o argumento simples, vamos considerar o caso de  $k(x)$  ser uma função radial  $k(x) = \psi(|x|)$ , onde  $\psi$  é decrescente. Esse caso já contém os aspectos essenciais do resultado mas evita tecnicidades desnecessárias. O ponto de partida é a representação de  $k(x)$  “em camadas”, “layer cake representation” em [2], isto é

$$k(x) = \int_0^\infty \chi_{\{k > s\}}(x) ds \quad (3)$$

que é consequência do Teorema de Fubini, da mesma forma que

$$\int_{\mathbb{R}^d} k(x) dx = \int_0^\infty |\{k > s\}| ds \quad (4)$$

As integrais em (3) e (4) são integrais impróprias de Riemann mas podem ser discretizadas por um simples argumento de densidade. Assim, dado  $\epsilon > 0$ , existem  $c_i, s_i; i = 1, \dots, N$  positivos tais que

$$0 \leq S_N(x) = \sum_{i=1}^N c_i \chi_{\{k > s_i\}}(x) \leq k(x)$$

satisfaz

$$\|k - S_N\|_{L^1(\mathbb{R}^d)} < \epsilon \quad (5)$$

logo, para todo  $t > 0$ ,

$$\|(k_t - (S_N)_t) * u_0\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \leq \epsilon \|u_0\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} \quad (6)$$

Por hipótese os conjuntos  $\{k > s_i\}$  são bolas abertas,  $r_i B$ , centradas em 0. Assim

$$S_N(x) = \sum_{i=1}^N c_i |r_i B| \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|}(x)$$

onde, por (4) e (5),

$$1 - \epsilon < \sum_{i=1}^N c_i |r_i B| \leq 1 \quad (7)$$

Seja  $u_0 \in L^\infty$  tal que exista o limite a direita de (2) e seja  $A$  este limite. Como

$$\begin{aligned} \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t(x) &= \frac{\chi_{tr_i B}}{|tr_i B|}(x), \\ \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t * u_0(0) &= \frac{1}{|tr_i B|} \int_{tr_i B} u_0(y) dy \end{aligned}$$

Assim, para  $i = 1, \dots, N$ ,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t * u_0(0) = A$$

logo, por (6) e (7),

$$\begin{aligned} |u(0, t) - A| &< |(S_N)_t * u_0(0) - A| + \epsilon \|u_0\|_{L^\infty} \\ &< \epsilon(A + \|u_0\|_{L^\infty}) \end{aligned}$$

para  $t > t_0(\epsilon)$ . Como  $\epsilon$  é arbitrário, temos (2) para  $x = 0$ . Se  $x \neq 0$ ,

$$\begin{aligned} &\left| \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t * u_0(x) - \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t * u_0(0) \right| \\ &\leq \frac{1}{|tr_i B|} \int_{(tr_i B + x) \Delta (tr_i B)} |u_0(y)| dy \\ &\leq \frac{|(tr_i B + x) \Delta (tr_i B)|}{|tr_i B|} \|u_0\|_{L^\infty} \end{aligned}$$

Como  $B$  é uma bola aberta em  $\mathbb{R}^d$ ,

$$|tr_i B| = C (tr_i)^d, \quad (8)$$

$$|(tr_i B + x) \Delta (tr_i B)| \leq C' |x| (tr_i)^{d-1} \quad (9)$$

onde as constantes  $C, C'$  dependem apenas da geometria de  $B$ . Substituindo (8) e (9) acima

$$\begin{aligned} &\left| \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t * u_0(x) - \left( \frac{\chi_{r_i B}}{|r_i B|} \right)_t * u_0(0) \right| \\ &\leq C'' (tr_i)^{-1} |x| \|u_0\|_{L^\infty} \end{aligned}$$

somando e usando (7),

$$\begin{aligned} &|(S_N)_t * u_0(x) - (S_N)_t * u_0(0)| \\ &\leq M t^{-1} |x| \|u_0\|_{L^\infty} \end{aligned} \quad (10)$$

onde  $M$  é uma constante que depende apenas de  $k(x)$ . Agora, (6) e (10) fornecem (2) para todo  $x$ .  $\square$

No argumento para  $k \in \mathfrak{U}$  arbitrário precisamos adaptar apenas (8) e (9). Sob as nossas hipóteses pode-se mostrar que

$$\begin{aligned} |tr_i B| &= C_B (tr_i)^d, \\ |(tr_i B + x) \Delta (tr_i B)| &\leq C'_B |x| \sigma(\partial tr_i B) \end{aligned}$$

o que é suficiente para provar (2).

Dois exemplos clássicos de núcleos radiais, que implicam  $B$  ser uma bola centrada na origem: o primeiro é o núcleo de Gauss

$$G(x) = (4\pi)^{-d/2} e^{-|x/2|^2}; \quad u(x, t) = G_{\sqrt{t}} * u_0(x)$$

Então  $u(x, t)$  é solução de

$$\begin{cases} \partial_t u &= \Delta_x u, \text{ em } \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_+ \\ u(x, 0) &= u_0(x) \end{cases}$$

Como  $G(x) \in \mathfrak{U}$ , obtemos o resultado clássico para equação da difusão em dimensão qualquer. O segundo exemplo é o núcleo de Poisson

$$P(x) = \frac{c_d}{(1 + |x|^2)^{(d+1)/2}}, \quad u(x, t) = P_t * u_0(x)$$

com  $c_d = \frac{\Gamma((d+1)/2)}{\pi^{(d+1)/2}}$ . Neste caso  $u(x, t)$  satisfaz

$$\begin{cases} \Delta_{x,t} u &= 0, \text{ em } \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_+ \\ u(x, 0) &= u_0(x) \end{cases}$$

isto é,  $u$  é harmônica em  $\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_+$ , com valor  $u_0(x)$  na fronteira. Novamente  $u(x, t)$  satisfaz (2).

Se o limite a direita em (2) não existe, então  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t)$  pode não existir para nenhum valor de  $x$ . Para produzir um exemplo, basta considerar o caso com uma dimensão espacial e  $k = k(|x|)$  simétrico decrescente, por exemplo,  $k(x) = G(x)$  ou  $P(x)$  acima. Para  $l = 1, 2, \dots$ , seja  $W_l = [a_l, a_l + b_l]$ , onde  $a_{l+1} \geq a_l + b_l$ . Seja  $I_l = -W_l \cup W_l$ . Sejam  $a_l, b_l$ , definidas recursivamente de maneira que

$$\lim_{l \rightarrow \infty} b_l a_l^{-1} = \lim_{l \rightarrow \infty} (a_l + b_l)^{-1} a_{l+1} = \infty \quad (11)$$

Definindo

$$u_0(x) = \sum_{l=1}^{\infty} \chi_{I_l}(x); \quad u(x, t) = k_t * u_0(x)$$

temos que  $u_0 \in L^\infty$ . (11) implica que se

$$A_L = \frac{1}{2L} \int_{-L}^L u_0(y) dy \quad (12)$$

então  $\liminf A_L = 0$  e  $\limsup A_L = 1$ . Segue que para todo  $N$ ,

$$\liminf S_N * u_0(0) = 0, \text{ e } \limsup S_N * u_0(0) = 1$$

de forma que (6) implica

$$\liminf u(0, t) < \epsilon, \text{ e } \limsup u(0, t) > 1 - \epsilon.$$

Como  $u(x, t) = u(0, t) + (u(x, t) - u(0, t))$ , (10) implica que para  $t$  suficientemente grande  $|u(x, t) - u(x, 0)| < \epsilon$ , portanto, por (6),

$$\liminf u(x, t) < 2\epsilon, \text{ e } \limsup u(x, t) > 1 - 2\epsilon.$$

Logo, para *todo*  $x \in \mathbb{R}$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t)$  não existe.

É interessante observar que mesmo quando  $u(x, t)$  não converge para nenhum valor de  $x$ , como no exemplo acima, existe uma tendencia a certo sincronismo, expressa no seguinte

**Teorema 3** *Seja  $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$  arbitrária. Para todos  $x, y$  em  $\mathbb{R}^d$*

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |u(x, t) - u(y, t)| = 0$$

*prova:* a seguinte desigualdade é provada da mesma forma que (10)

$$\begin{aligned} |(S_N)_t * u_0(x) - (S_N)_t * u_0(y)| \\ \leq M t^{-1} |x - y| \|u_0\|_{L^\infty} \end{aligned} \quad (13)$$

O resultado segue da desigualdade acima juntamente com (6).  $\square$

Por outro lado pode-se mostrar que com uma escolha apropriada de  $a_l, b_l$  na definição de  $u_0(x)$  acima temos que existe  $\lim_{L \rightarrow \infty} A_L = A$  onde  $A_L$  é dado por (12). Porém temos que dados  $t > 0$ , e  $\epsilon > 0$ , podemos achar  $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$  tais que

$$0 \leq u(x_1, t) \leq \epsilon; \quad 1 - \epsilon \leq u(x_2, t) \leq 1$$

o que implica que a convergência no Teorema 2 não precisa ser uniforme. Por outro lado, (6) e (13) mostram que a convergência é uniforme em subconjuntos compactos de  $\mathbb{R}^d$ .

Se  $u_0$  também estiver em  $L^p$ ,  $p < \infty$ , a desigualdade de Hölder implica que o limite a direita em (2) é 0. Logo, para todo  $x$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = 0$ . Pelo Teorema Convergência dominada,  $\lim_{t \rightarrow \infty} \|u(x, t)\|_p = 0$ . Seria interessante obter resultados sobre a velocidade dessa convergência, como em [1] e [5] para o núcleo Gaussiano, válidos para uma classe de núcleos  $k$ .

## Referências

- [1] Kim, Y.J., Ni, Wei-Ming, On the rate of convergence and asymptotic profile of solutions to the viscous Burgers equation. *Indiana Univ. Math. J.*, 51 (2002), no.3, 727–752.
- [2] Lieb, E., Loss, M., “Analysis”, Amer. Math. Soc., 1997.
- [3] Stein, E., Weiss, G., “Introduction to Fourier Analysis on Euclidean Spaces”, Princeton Univ. Press, 1970.
- [4] P. Zíngano, Asymptotic behaviour of the  $L^1$  norm of solutions to nonlinear parabolic equations, *Comm. Pure Appl. Anal.*, 3, pp 151-159, 2004.
- [5] P. Zíngano, Some asymptotic properties of solutions for Burgers equation in  $L^p(\mathbb{R})$ , preprint.